

Telerruptor para grupos con un control centralizado

EGS1Z2Z-8..230V UC

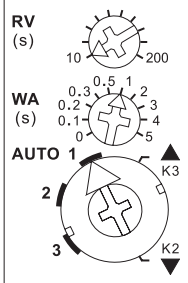
2+2 contactos NA no libres de potencial
5A/250V CA, para dos 230V-motores.
Pérdida en espera (stand by) solo 0,05-0,9 Watt.
Este telerruptor para grupos transforma los comandos de los relés de los sensores y conecta, respetando las condiciones ajustadas con un selector por el frontal del dispositivo, dos motores de 230V.
Contactos 1/2 motor 1, 3/4 motor 2.

Tensión de alimentación 8V hasta 230V UC con los bornes +B1/-A2. La tensión de maniobra por los bornes A3 hasta A8 tiene que tener el mismo potencial.

El principio del funcionamiento de este telerruptor para grupos consiste en que por una banda se puede controlar con impulsos subir-parar-bajar-parar (contacto 1 cerrado, contactos 1+2 abiertos, contacto 2 cerrado, contactos 1+2 abiertos) por la segunda banda se puede controlar con contactos de control adicionales directamente a subir y bajar. **'Dinámico'** se denomina entradas de control, en la que un impulso de al menos 20ms es suficiente para cerrar el contacto. **'Estático'** se denomina entradas de control que solo cierran el contacto mientras una tensión de control esta aplicada.

La denominación 'auf' (subir) y 'ab' (bajar) está aplicable para persianas y celosías. Con toldos el comando 'auf' está para enrollar, 'ab' está para desenrollar, con ventanas 'auf' está para abrir, 'ab' está para cerrar.

Selector-Funciones



AUTO 1 = Con esta posición del selector abajo, la 'Automática de giro' para celosías está encendida. Con el control local sobre un pulsador por A3+A4 (con puente) o con un pulsador doble de persianas por A5/A6 activa un impulso doble, un cambio del sentido y la rotación lenta que parar con un impulso de nuevo.

AUTO 2 = Con esta posición del selector abajo, la 'Automática de giro' para celosías está apagada.

AUTO 3 = Con esta posición del selector abajo, la 'Automática de giro' para celosías, local, asimismo está apagada. Las entradas de control dinámicas con Auto 1 y Auto2, A5 y A6, sin embargo están al principio estático y permiten el giro de las celosías por pulsación. Después de una activación permanente de un segundo se cambia al modo 'dinámico'.

▲▼ = El control manual por el dispositivo se realiza con el selector abajo con las posiciones ▲ (subir) y ▼ (bajar). El control manual tiene prioridad por otros comandos.

WA = La automática de giro para celosías y toldos se ajusta con el selector en el centro del frontal. 0 = apagado, si no, entre 0,1 y 5 segundos encendida con el tiempo del giro ajustado. Solo con el comando 'bajar', se realiza un cambio del sentido del giro, después del retardo ajustado con el selector arriba en el frontal, por ejemplo para tender toldos o poner las láminas de las celosías en su posición.

RV = El tiempo del retardo (RV) se ajusta con el selector arriba en la frontal. Con la posición 'auf' o 'ab' (subir o bajar) empieza el transcurso de retardo, por el final del transcurso el dispositivo va automáticamente en posición reposo. Por esa razón se tiene que ajustar el tiempo del retardo al mínimo como el tiempo que necesita el toldo, la persiana o la celosía para desarrollar de un final de carrera al otro. Dentro de este selector se encuentra el LED que indica el retardo para WA y RV.

Control local con pulsadores por los contactos A3 y A4 (con puente). Con cada impulso alterna la posición de los contactos con la serie subir, parar, bajar, parar.

Control local con interruptores dobles para persianas con los contactos A3 y A4. (sin puente)

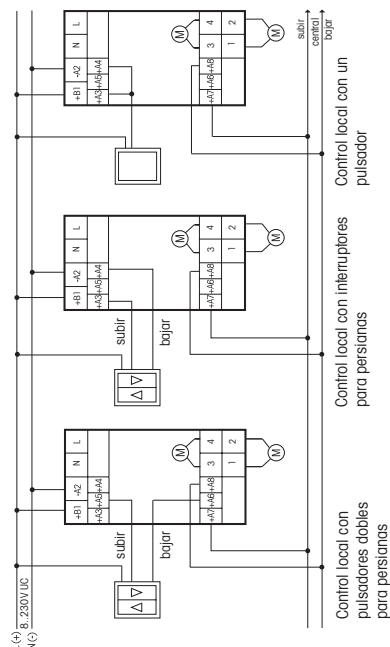
Control local con pulsadores dobles para persianas con los contactos A5 y A6. Con un impulso de un pulsador se activa la posición de los contactos subir o bajar. Un impulso de nuevo de uno de los dos pulsadores interrumpe el transcurso inmediatamente.

Control centralizado dinámico sin prioridad con los contactos A5 (subir) y A6 (bajar). Con un comando de control se activa la posición de los contactos 'subir' o 'bajar'. Un comando de nuevo (<700ms) por este contacto se para el transcurso inmediatamente, con un comando de nuevo (>700ms) continua el transcurso. Sin prioridad porque las entradas de control local A3 y A4 (con puente) y las entradas de control central A7 y A8 se pueden sobre controlar inmediatamente, incluso si los contactos de control A5 o A6 siguen cerrados.

Control centralizado dinámica con prioridad con los contactos A7 (subir) y A8 (bajar) con prioridad, porque estas entradas de control no se pueden sobre controlar por otras entradas de control mientras el contacto del control centralizado esta cerrado. Además las funciones como control centralizado dinámico sin prioridad.

Estos contactos del control centralizado A7 y A8 se utilizan para los relés de sensores MSRI2 y LRW12D para las funciones de lluvia, de helada y de viento porque estos tienen que tener prioridad absoluta por todos los comandos de otros sensores.

Ejemplo de conexión



Datos técnicos

Tensión de control	8..230V UC
Potencia nominal	5A/250V CA
Carga inductiva cos φ = 0,6/230V AC	650W ¹⁾
Temperatura ambiental max./min.	+50°C/-20°C
Corriente A3-A8 con 12/24/230V ± 20%	0,05/0,11/0,7 mA
Pérdida standby (potencia activa) con 12/24/230V	0,05/0,1/0,9 W

¹⁾ Carga inductiva cos φ = 0,6 como suma de los dos contactos max. 1000 W.



Para el control del funcionamiento, los bornes de la conexión tienen que estar cerrado, los tornillos apretados. Estado origen de la fabrica, bornes abiertos.

Atención!

Estos dispositivos electrónicos solo pueden ser instalados por personal autorizado. En otro caso existe peligro de fuego o de descarga eléctrica.