

Telerruptor para grupos con

navegación centralizado

EGS12Z-8..230V UC

1+1 contacto NA no libre de potencial
16A/250V AC para 1 motor o relés de motores.
Pérdida en espera (stand by) solo 0,4 Watio.

Dispositivo para el montaje sobre perfil simétrico
de 35 mm DIN-EN 50 022.

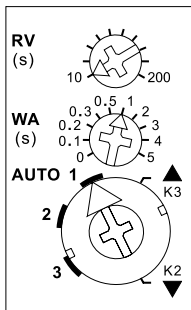
1 unidad de separación 18mm de anchura,
58 mm de profundidad.

Este telerruptor para grupos transforma los
comandos de los relés, de los sensores o de
interruptores y pulsadores y conecta, respetando
las condiciones ajustadas con un selector por el
frontal del dispositivo, un motor, relés de
desconexión-motores MTR12-8..230V UC o
relés-DC para motores DCM12-8..230V UC.
Tensión de alimentación y de conmutación 8V hasta
230V UC con los bornes +B1/- A2. La tensión de
maniobra por los bornes A3 hasta A8 tiene que
tener el mismo potencial.

El principio del funcionamiento de este telerruptor
para grupos consiste en que por una banda se
puede navegar con impulsos subir - para - bajar-
parar (contacto 1 cerrado, contactos 1+2 abierto,
contacto 2 cerrado, contactos 1+2 abierto) por la
segunda banda se puede navegar con contactos
de navegación adicionales directamente a subir y
bajar. '**Dinámico**' se denomina contactos de
maniobra que se puede cerrar con un impulso de
20 ms. '**Estático**' se denomina contactos de
maniobra que solo cierran durante una tensión de
control esta aplicada.

La denominación 'auf' (subir) y 'ab' (bajar) está
aplicable para persianas y celosías. En toldos el
comando 'auf' está para enrollar, 'ab' está para
desenrollar, en ventanas 'auf' está para abrir, 'ab'
está para cerrar.

Selectores



AUTO 1 = Con esta
posición del selector
abajo, la **función de
vuelta confort para
celosías** está encendida.
Con la navegación local
con un pulsador por
A3+A4 (poner puente) o
con un pulsador doble
de persianas por A5/A6
activa un impulso doble
un cambio del sentido y
la rotación lenta que se
puede parar con otro

impulso.

AUTO 2 = Con esta posición del selector abajo, la
función de vuelta confort para celosías está apagada.

AUTO 3 = Con esta posición del selector abajo, la
función de vuelta confort para celosías local
asimismo está apagada. Los contactos de
maniobra central, dinámico A5 y A6 de momento
están en el modo '**estático**' y **permiten la vuelta
de las celosías por pulsar**. Después de una
activación permanente de un segundo se cambia
por el modo '**dinámico**'.

▲▼ = La **maniobra manual** por el dispositivo se
realizan con el selector abajo con las posiciones
▲ (subir) y ▼ (bajar). Esta maniobra tiene
prioridad por otros comandos.

WA = La **automática de vuelta** para celosías y
toldos se ajusta con el selector en el centro del
frontal. 0 = apagado, si no, entre 0,1 y 5 segundos
encendida con el tiempo de vuelta ajustado. Solo
con el comando 'bajar', se realiza un cambio del
sentido de la rotación, después del retardo ajustado
con el selector arriba en el frontal, por ejemplo para
tender toldos, poner las láminas de las celosías en
su posición.

RV = El **tiempo del retardo** (RV) se ajusta con el
selector arriba en el frontal. Con la posición 'auf'
o 'ab' (subir o bajar) empieza el transcurso del
retardo, por el final del transcurso el dispositivo
va automáticamente en posición parar. Por esa
razón se tiene que ajustar el tiempo del retardo al
mínimo como el tiempo que necesita el toldo, la
persiana o la celosía para desarrollar de un término
al otro. Dentro de este selector se encuentra el
LED que indica el retardo para WA y RV.

Navegación local con pulsadores por los
contactos A3+A4 (poner puente). Con cada
impulso se alterna la posición de los contactos
con la serie subir, parar, bajar, parar.

**Navegación local con interruptores para
persianas** con los contactos A3 y A4.

**Navegación local con pulsadores dobles para
persianas** con los contactos A5 y A6. Con un
impulso del pulsador se activa la posición de
contactos subir o bajar. Un impulso nuevo de uno
de los dos pulsadores se para el transcurso en
seguida.

Navegación central dinámica sin prioridad con
los contactos A5 (subir) y A6 (bajar). Con un
comando de maniobra se activa la posición de
los contactos 'subir' o 'bajar'. Un comando de
nuevo (<700ms) por este contacto se para el
transcurso en seguida, con un comando de nuevo
(>700ms) continua el transcurso. **Sin prioridad**
por que las entradas de maniobra local A3+A4
(con puente) y las entradas de maniobra central
A7+A8 se pueden sobre navegar, cuando los
contactos de maniobra A5 o A6 siguen cerrados.

Navegación central dinámica con prioridad con
los contactos A7 (subir) y A8 (bajar). **Con prioridad**
por que estas entradas de maniobra no se pueden
sobrenavegar por otras entradas de maniobra
**cuando el contacto de maniobra central sigue
cerrado**. Además con funciones como navegación
central dinámico sin prioridad. Estos contactos de
navegación central A7 y A8 se utilizan para el relé
de sensores MSR12 y LDW12 para la función de
lluvia, de helada y de viento por que estos tienen
prioridad absoluta por todos los comandos de
otros sensores.

